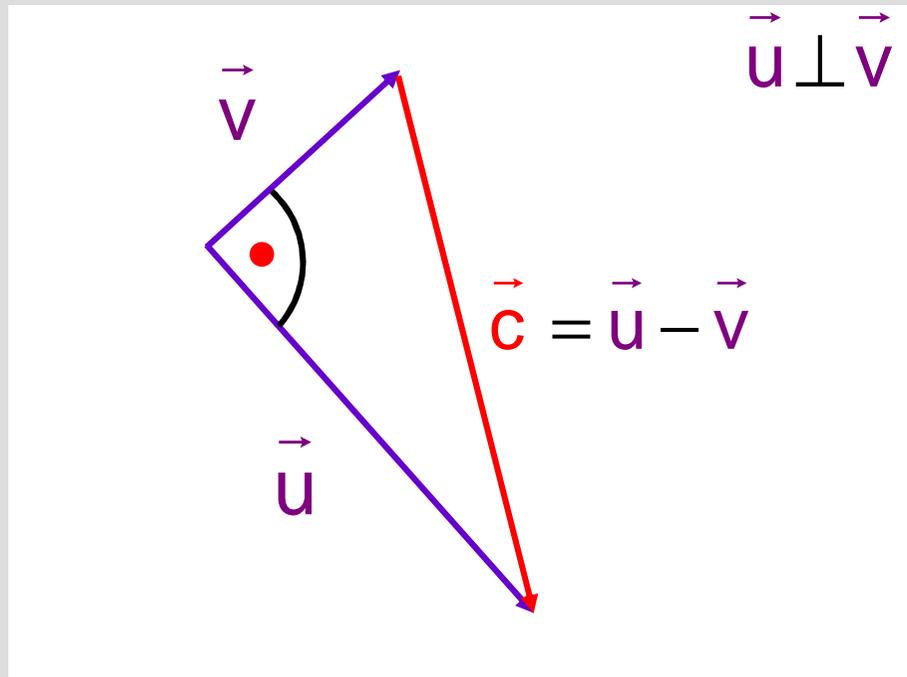




Zwei zueinander senkrechte Vektoren



Pythagoras:

$$|\vec{u}|^2 + |\vec{v}|^2 = |\vec{u} - \vec{v}|^2$$

$$u_1^2 + u_2^2 + u_3^2 + v_1^2 + v_2^2 + v_3^2 = (u_1 - v_1)^2 + (u_2 - v_2)^2 + (u_3 - v_3)^2$$

$$0 = -2(u_1v_1 + u_2v_2 + u_3v_3)$$

$$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow u_1v_1 + u_2v_2 + u_3v_3 = 0$$



Das Skalarprodukt

Definition: Das Produkt

$$\vec{u} * \vec{v} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3$$

heißt Skalarprodukt der Vektoren $\vec{u}; \vec{v}$

Der Wert des Produkts ist eine reelle Zahl d.h. ein Skalar

$$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} * \vec{v} = 0$$

Insbesondere steht dann der Nullvektor $\vec{0}$ senkrecht auf jedem anderen Vektor.



Die Eigenschaften des Skalarprodukts

$$\vec{u} * \vec{v} = u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3 \quad \text{für alle } \vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3$$

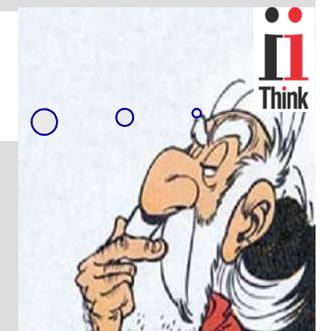
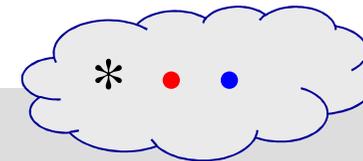
Die folgenden Eigenschaften lassen sich leicht nachweisen:

$$\vec{u} * \vec{v} = \vec{v} * \vec{u} \quad \text{für alle } \vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3$$

$$\vec{u} * (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} * \vec{v} + \vec{u} * \vec{w} \quad \text{für alle } \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^3$$

$$(r \cdot \vec{u}) * (s \cdot \vec{v}) = (r \cdot s) \cdot (\vec{v} * \vec{u}) \quad \text{für alle } \vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3; r, s \in \mathbb{R}$$

$$\vec{u} * \vec{u} = |\vec{u}|^2 \geq 0 \quad \text{für alle } \vec{u} \in \mathbb{R}^3$$





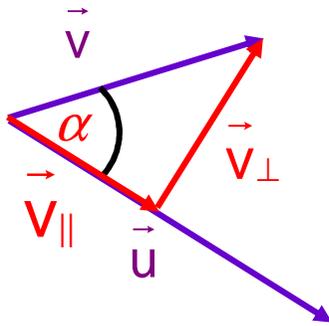
Die Eigenschaften des Skalarprodukts

Spezialfall:

$$\vec{u} * \vec{u} = u_1^2 + u_2^2 + u_3^2 = |\vec{u}|^2 \quad \text{für alle } \vec{u} \in \mathbb{R}^3$$



Skalarprodukt und Winkel



$$\begin{aligned} \vec{u} * \vec{v} &= \vec{u} * (\vec{v}_{\parallel} + \vec{v}_{\perp}) \\ &= \vec{u} * \vec{v}_{\parallel} + \underbrace{\vec{u} * \vec{v}_{\perp}}_{=0} \\ &= \vec{u} * (\lambda \vec{u}) \end{aligned}$$

$$\frac{|\vec{v}_{\parallel}|}{|\vec{v}|} = \frac{|\lambda \vec{u}|}{|\vec{v}|} = \frac{\lambda |\vec{u}|}{|\vec{v}|} = \cos(\alpha)$$

$$\begin{aligned} &= \lambda |\vec{u}|^2 = \lambda |\vec{u}| |\vec{u}| \\ &= |\vec{u}| |\vec{v}| \cdot \cos \alpha \end{aligned}$$

$$\vec{u} * \vec{v} = |\vec{u}| |\vec{v}| \cdot \cos \alpha$$

$$0 \leq \alpha \leq 90^\circ : \vec{u} * \vec{v} \geq 0$$

$$90^\circ \leq \alpha \leq 180^\circ : \vec{u} * \vec{v} \leq 0$$



Skalarprodukt und Winkel

Beispiele

$$\vec{u} * \vec{v} = u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3$$

$$\vec{u} * \vec{v} = |\vec{u}| |\vec{v}| \cdot \cos \alpha$$

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} \quad \vec{v} = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\vec{u} * \vec{v} = 5$$

$$|\vec{u}| = \sqrt{14} \quad |\vec{v}| = \sqrt{26}$$

$$\cos \alpha = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| |\vec{v}|} = \frac{5}{\sqrt{14} \cdot \sqrt{26}} \approx 0,262$$

$$\Rightarrow \alpha \approx 74,8^\circ \quad (\hat{\alpha} \approx 1,31)$$



Skalarprodukt und Winkel Beispiele

Gesucht ist ein Vektor \vec{n} , der auf der Ebene E senkrecht steht.

$$E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \quad ; \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

$$\vec{n} \perp \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} : \begin{pmatrix} n_1 \\ n_2 \\ n_3 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = 0$$

$$\vec{n} \perp \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} : \begin{pmatrix} n_1 \\ n_2 \\ n_3 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} = 0$$

$$-2 \cdot n_1 + 1 \cdot n_2 - 3 \cdot n_3 = 0$$

$$3 \cdot n_1 + 2 \cdot n_2 + 4 \cdot n_3 = 0$$



Skalarprodukt und Winkel

Beispiele

$$\vec{n} \perp E \quad E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \quad ; \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} -2 \cdot n_1 + 1 \cdot n_2 - 3 \cdot n_3 = 0 \\ 3 \cdot n_1 + 2 \cdot n_2 + 4 \cdot n_3 = 0 \end{cases} \quad \text{LGS}(2, 3) \quad n_3 \in \mathbb{R} \text{ beliebig}$$

$$\begin{cases} -2 \cdot n_1 + 1 \cdot n_2 - 3 \cdot n_3 = 0 \\ 0 \cdot n_1 + 7 \cdot n_2 - 1 \cdot n_3 = 0 \end{cases} \quad 2 \cdot \text{II} + 3 \cdot \text{I}$$

$$7 \cdot n_2 - 1 \cdot n_3 = 0$$

$$n_2 = \frac{1}{7} n_3$$

$$n_1 = -\frac{10}{7} n_3$$

$$-2 \cdot n_1 + 1 \cdot n_2 - 3 \cdot n_3 = 0$$

$$n_1 = \frac{1}{14} n_3 - \frac{3}{2} \cdot n_3$$

Mit $n_3 = -7$ ergibt sich
ein spezieller
Lösungsvektor :

$$\vec{n} = \lambda \cdot \begin{pmatrix} 10 \\ -1 \\ -7 \end{pmatrix}$$



Skalarprodukt und Winkel

Beispiele

$$\vec{n} \perp E \quad E: \vec{x} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \quad ; \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

$$\left| \begin{array}{l} u_1 \cdot n_1 + u_2 \cdot n_2 + u_3 \cdot n_3 = 0 \\ v_1 \cdot n_1 + v_2 \cdot n_2 + v_3 \cdot n_3 = 0 \end{array} \right| \quad \text{LGS}(2, 3) \quad n_3 \in \mathbb{R} \text{ beliebig}$$

$$\left| \begin{array}{l} u_1 \cdot n_1 + u_2 \cdot n_2 + u_3 \cdot n_3 = 0 \\ 0 + (u_1 v_2 - u_2 v_1) \cdot n_2 + (u_1 v_3 - u_2 v_3) \cdot n_3 = 0 \end{array} \right| \quad u_1 \cdot | - v_1 \cdot |$$

$$(u_1 v_2 - u_2 v_1) \cdot n_2 + (u_1 v_3 - u_2 v_3) \cdot n_3 = 0$$

$$n_2 = \frac{(u_1 v_3 - u_3 v_1)}{(u_1 v_2 - u_2 v_1)} \cdot n_3$$

$$n_1 = \frac{-u_2 \cdot n_2 - u_3 \cdot n_3}{u_1}$$

$$n_1 = \frac{(u_2 v_3 - u_3 v_2)}{(u_1 v_2 - u_2 v_1)} \cdot n_3$$



Skalarprodukt und Winkel

Beispiele

$$\vec{n} \perp \vec{u} \quad \wedge \quad \vec{n} \perp \vec{v}$$

$$n_1 = \frac{(u_2 v_3 - u_3 v_2)}{(u_1 v_2 - u_2 v_1)} \cdot n_3$$

$$n_2 = \frac{(u_1 v_3 - u_3 v_1)}{(u_1 v_2 - u_2 v_1)} \cdot n_3$$

$n_3 \in \mathbb{R}$ beliebig

Mit $n_3 = (u_1 v_2 - u_2 v_1)$ ergibt sich ein spezieller Lösungsvektor:

$$n_1 = (u_2 v_3 - u_3 v_2)$$

$$n_2 = (u_1 v_3 - u_3 v_1)$$

$$n_3 = (u_1 v_2 - u_2 v_1)$$



Das Vektorprodukt

Definition:

Das Produkt $\vec{u} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ u_3 v_1 - u_1 v_3 \\ u_1 v_2 - u_2 v_1 \end{pmatrix}$ heißt Vektorprodukt

der Vektoren \vec{u} und \vec{v}

Merkregel mit Hilfe einer Determinante:

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ u_3 v_1 - u_1 v_3 \\ u_1 v_2 - u_2 v_1 \end{pmatrix}$$



Die Eigenschaften des Vektorprodukts

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ u_3 v_1 - u_1 v_3 \\ u_1 v_2 - u_2 v_1 \end{pmatrix}$$

Die folgenden Eigenschaften lassen sich leicht nachweisen:

$$\vec{u} \times \vec{v} = -(\vec{v} \times \vec{u}) \quad \text{für alle } \vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3$$

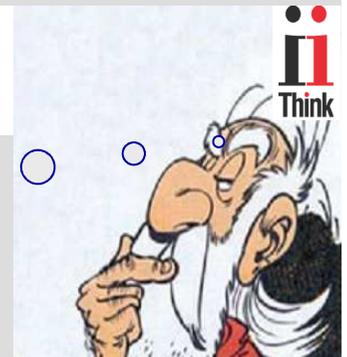
$$\vec{u} \times \vec{v} = (-\vec{v}) \times \vec{u} \quad \text{für alle } \vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3$$

$$\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w} \quad \text{für alle } \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^3$$

$$(\lambda \vec{u}) \times \vec{v} = \lambda(\vec{u} \times \vec{v}) \quad \text{für alle } \vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3, \lambda \in \mathbb{R}$$

*) Teutates : kelt.
Stammesgott

\times * • •
Beim Teutates, die spinnen
die Mathematiker!

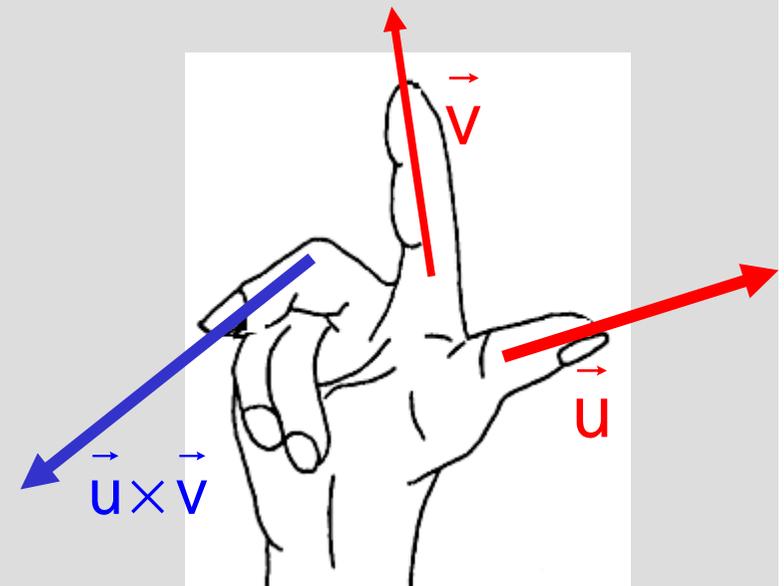
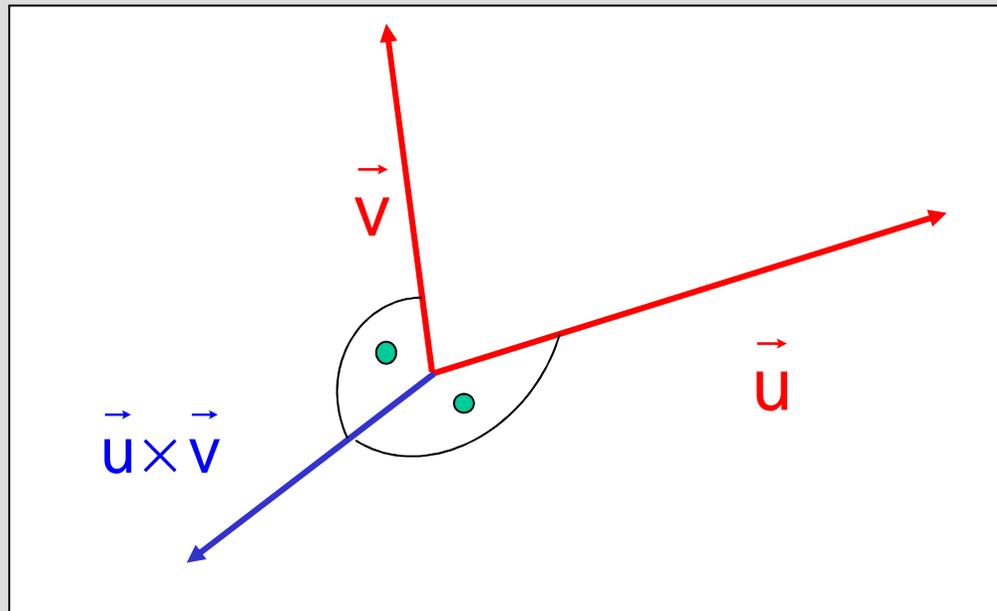




Die Eigenschaften des Vektorprodukts

$$\vec{u} \times \vec{v} \perp \vec{u} \quad \text{und} \quad \vec{u} \times \vec{v} \perp \vec{v}$$

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ u_3 v_1 - u_1 v_3 \\ u_1 v_2 - u_2 v_1 \end{pmatrix}$$



Die Richtung von $\vec{u} \times \vec{v}$ ergibt sich aus der Dreifingerregel der rechten Hand !



Der Betrag des Vektorprodukts

$$|\vec{u} \times \vec{v}|^2 = (u_2 v_3 - u_3 v_2)^2 + (u_3 v_1 - u_1 v_3)^2 + (u_1 v_2 - u_2 v_1)^2$$

$$u_2^2 v_3^2 - 2u_2 v_3 u_3 v_2 + u_3^2 v_2^2$$

$$+ u_3^2 v_1^2 - 2u_3 v_1 u_1 v_3 + u_1^2 v_3^2$$

$$+ u_1^2 v_2^2 - 2u_1 v_2 u_2 v_1 + u_2^2 v_1^2$$

$$= (u_1^2 + u_2^2 + u_3^2)(v_1^2 + v_2^2 + v_3^2) - (u_1 v_1 + u_1 v_1 + u_1 v_1)^2$$

$$= |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 \left(1 - \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| |\vec{v}|}\right)$$

$$= |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 \sin^2 \alpha$$

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ u_3 v_1 - u_1 v_3 \\ u_1 v_2 - u_2 v_1 \end{pmatrix}$$

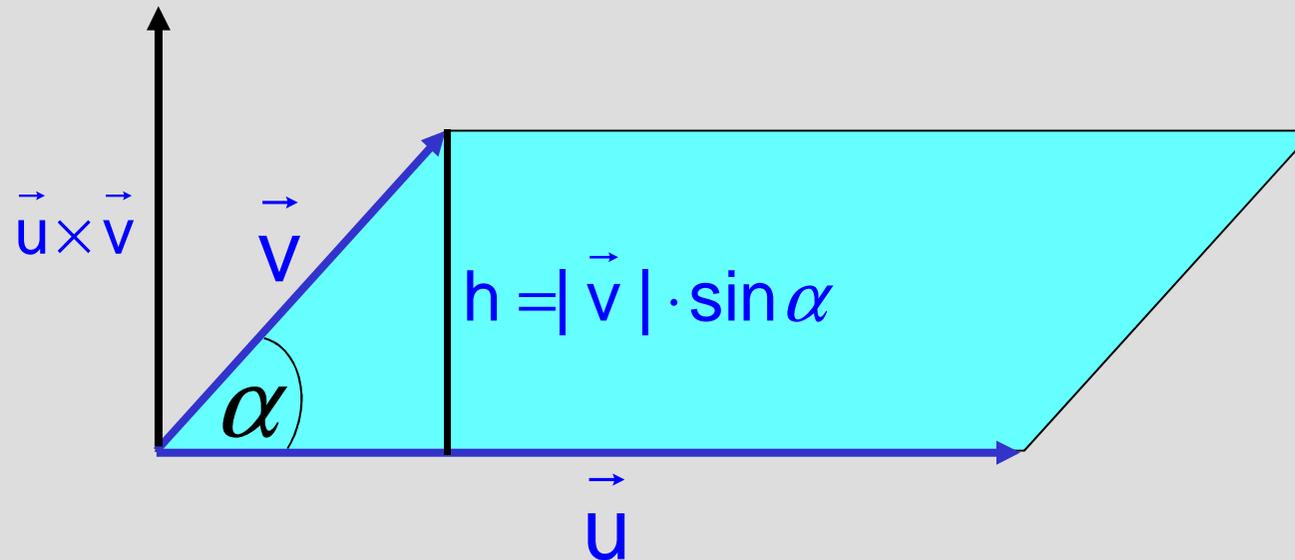
$$|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \sin \alpha$$



Der Betrag des Vektorprodukts

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ u_3 v_1 - u_1 v_3 \\ u_1 v_2 - u_2 v_1 \end{pmatrix}$$

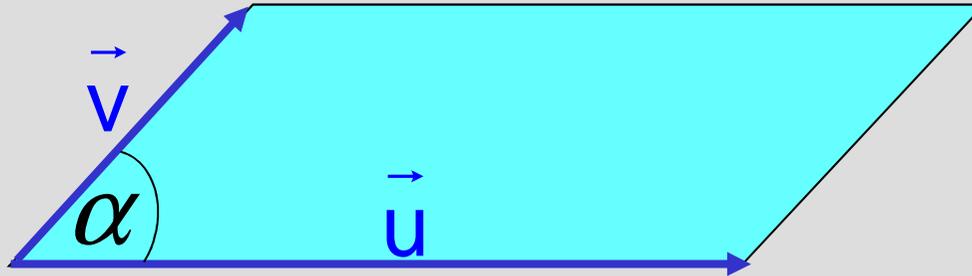
$$|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \sin \alpha$$



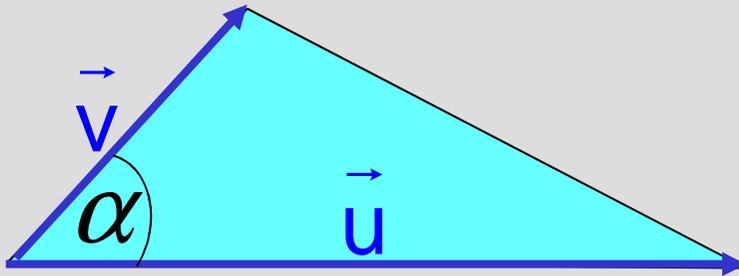
$|\vec{u} \times \vec{v}|$ entspricht dem Flächeninhalt des von \vec{u} und \vec{v} aufgespannten Parallelogramms



Flächeninhalte vektoriell



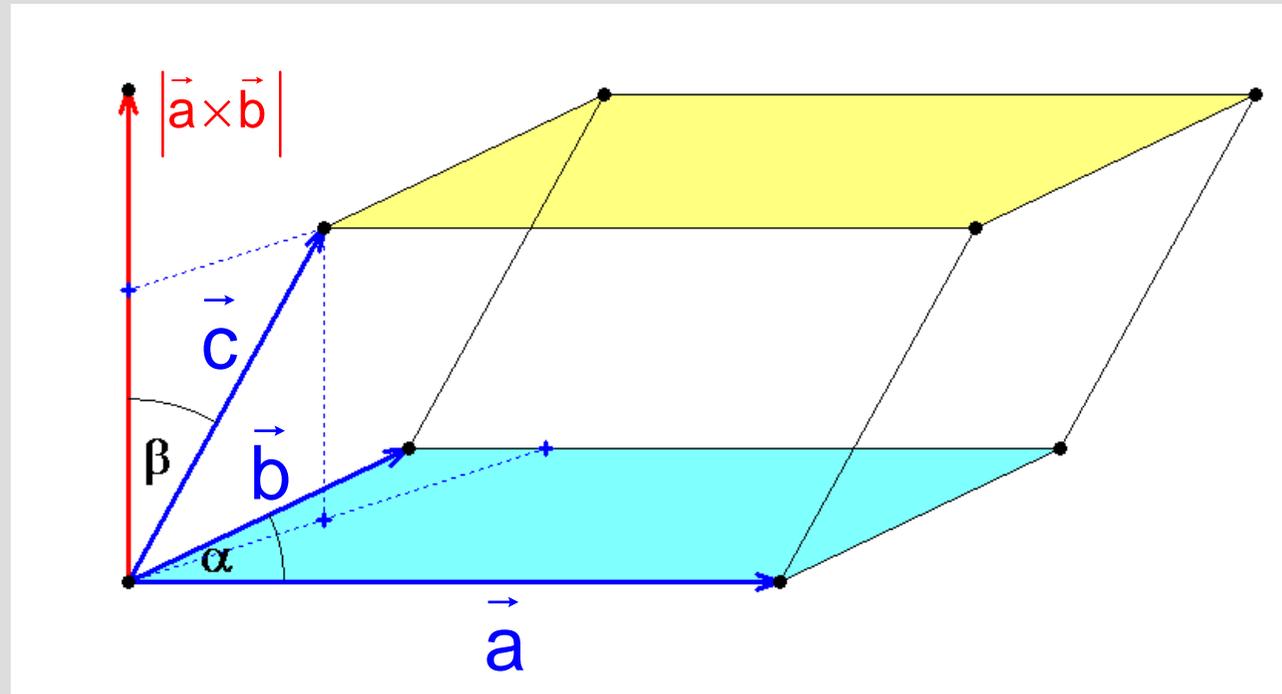
$$A_{\text{Parallelogramm}} = |\vec{u} \times \vec{v}|$$



$$A_{\text{Dreieck}} = \frac{1}{2} |\vec{u} \times \vec{v}|$$



Rauminhalte vektoriell - Spatprodukt

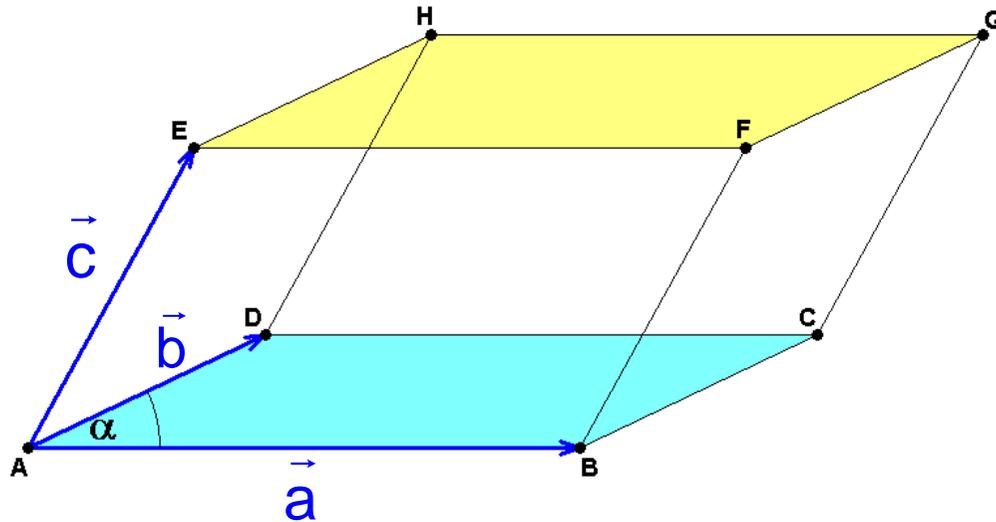


$$A_{\text{Spat}} = G \cdot h = |\vec{a} \times \vec{b}| \cdot h = |\vec{a} \times \vec{b}| \cdot |\vec{c}| \cdot \cos \beta = (\vec{a} \times \vec{b}) * \vec{c}$$

$$V_{\text{Spat}} = (\vec{a} \times \vec{b}) * \vec{c}$$



Rauminhalte vektoriell - Spatprodukt



$$V_{\text{Spat}} = |(\vec{a} \times \vec{b}) * \vec{c}|$$

$$= \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} a_2 b_3 - a_3 b_2 \\ a_3 b_1 - a_1 b_3 \\ a_1 b_2 - a_2 b_1 \end{pmatrix}$$

$$(\vec{a} \times \vec{b}) * \vec{c} = a_2 b_3 c_1 - a_3 b_2 c_1$$

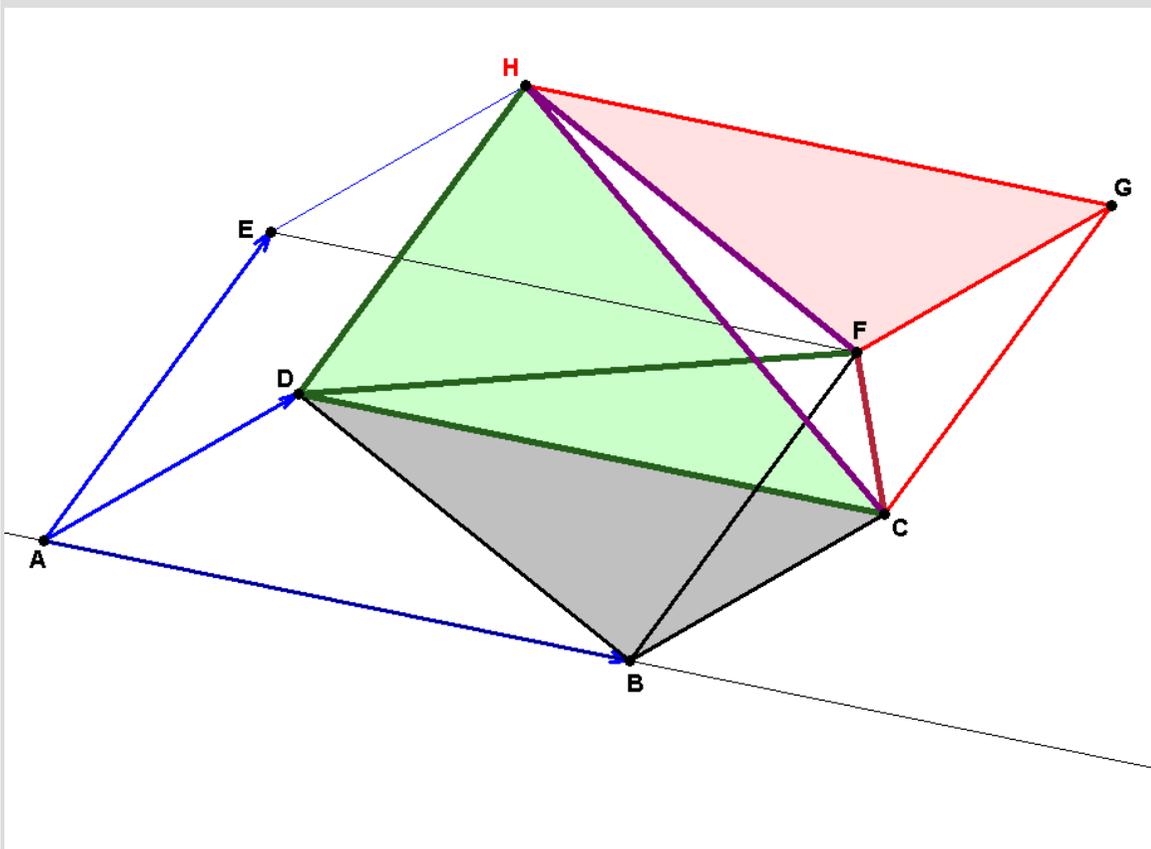
$$+ a_3 b_1 c_2 - a_1 b_3 c_2$$

$$+ a_1 b_2 c_3 - a_2 b_1 c_3$$

$$= \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$



Rauminhalte vektorieell - Pyramidenvolumen



Ein halber Spat
besteht aus drei
volumengleichen
Pyramiden :

$$P_1(F; G; H; C)$$

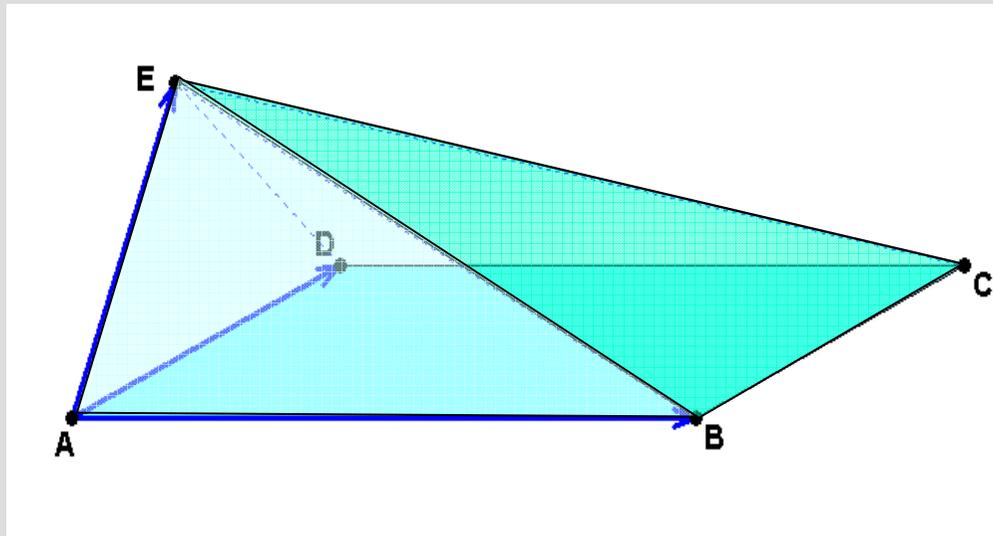
$$P_2(B; C; D; F)$$

$$P_3(C; D; H; F)$$

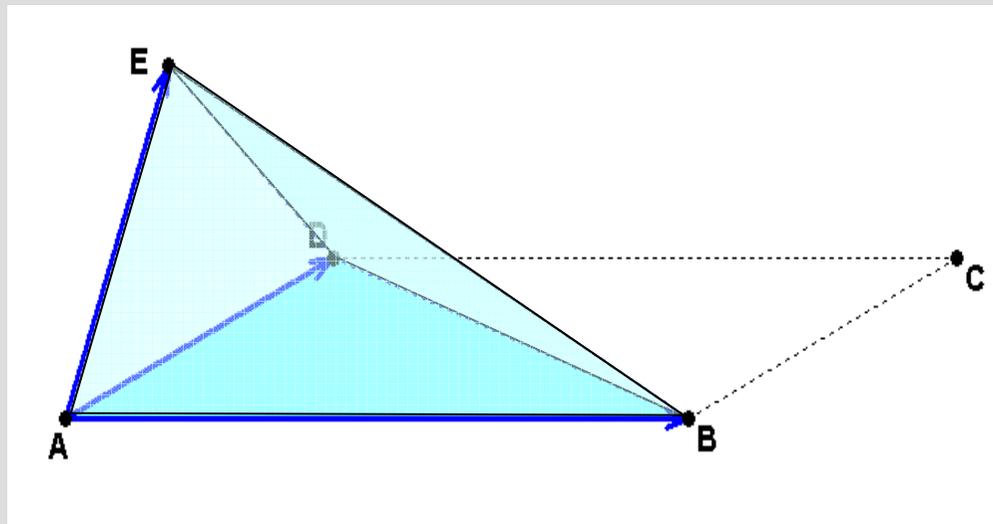
$$P_1 = P_2 \text{ weil } G_1(H; F; G) = G_2(B; C; D) \text{ und } h_1 = h_2$$

$$P_1 = P_3 \text{ weil } G_1(C; G; H) = G_3(C; D; H) \text{ und } h_1^* = h_3^*$$

Rauminhalte vektoriell - Pyramidenvolumen



$$V_{\text{Pyramide4}} = \frac{1}{3} G \cdot h = \frac{1}{3} |(\vec{a} \times \vec{b}) * \vec{c}|$$



$$V_{\text{Pyramide3}} = \frac{1}{3} G \cdot h = \frac{1}{6} |(\vec{a} \times \vec{b}) * \vec{c}|$$